# Large deviations for trajectories of Feller processes

Richard Kraaij

Delft University of Technology

March 14, 2014

◆□▶ ◆□▶ ◆臣▶ ◆臣▶ 臣 の�?

## Cramers theorem

Theorem

Let X be a random variable on  $\mathbb{R}$  such that for every  $\lambda \in \mathbb{R}$ :  $\mathbb{E}[e^{\lambda X}] < \infty$ . Then we have for a sequence  $X^1, X^2, \ldots$  of independent copies of X that

$$\mathbb{P}\left[\frac{1}{n}\sum_{i\leq n}X^i\approx v\right]\approx e^{-nI(v)}$$

where

$$I(v) = \sup_{\lambda} \left\{ v\lambda - \log \mathbb{E}[e^{\lambda X}] \right\}.$$

The  $\approx$  symbols should be interpreted as a lower bound:

$$\liminf_{n} \frac{1}{n} \log \mathbb{P}\left[\frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} X^{i} \in A\right] \geq -\inf_{v \in A^{\circ}} I(v)$$

and a corresponding upper bound.

## Example: Schilders theorem

#### Theorem

For every *i*, let  $t \mapsto W^i(t)$ , be a standard Brownian motion on  $\mathbb{R}$ ,  $W^i(0) = 0$ . Then, we have for a continuous path  $\omega \in C([0,\infty))$ :

$$\mathbb{P}\left[\left\{\frac{1}{n}\sum_{i=1}^{n}W^{i}(t)\right\}_{t\geq0}\approx\omega\right]\approx e^{-nI(\omega)},$$

where

$$I(\omega) = \begin{cases} \frac{1}{2} \int_0^\infty (\omega'(t))^2 dt & \text{if } \omega \text{ is absolutely continuous} \\ \infty & \text{otherwise.} \end{cases}$$

# Tilted measure

## Theorem (Sanov)

Suppose we have independent realisations  $Y^i$  from a distribution  $\mu$  on some complete separable metric space E. Then:

$$\mathbb{P}\left[\frac{1}{n}\sum_{i=1}^{n}\delta_{\{\mathbf{Y}^{i}\}}\approx\nu\right]\approx e^{-nH(\nu\mid\mu)},$$

where

$$egin{aligned} & extsf{H}(
u \,|\, \mu) := egin{cases} & \int rac{\mathrm{d}
u}{\mathrm{d}\mu} \log rac{\mathrm{d}
u}{\mathrm{d}\mu} \mathrm{d}\mu & extsf{if} \, 
u << \mu \ & \infty & extsf{otherwise.} \end{aligned}$$

## Tilted measure

## Theorem (Sanov)

Suppose we have independent realisations  $Y^i$  from a distribution  $\mu$  on some complete separable metric space E. Then:

$$\mathbb{P}\left[\frac{1}{n}\sum_{i=1}^{n}\delta_{\{\mathbf{Y}^{i}\}}\approx\nu\right]\approx e^{-nH(\nu\mid\mu)},$$

where

$$H(\nu \,|\, \mu) := \begin{cases} \int \frac{\mathrm{d}\nu}{\mathrm{d}\mu} \log \frac{\mathrm{d}\nu}{\mathrm{d}\mu} \mathrm{d}\mu & \text{if } \nu << \mu \\ \infty & \text{otherwise.} \end{cases}$$

Alternatively,

$$H(\nu \mid \mu) = \sup_{f \in C(E)} \left\{ \int f d\nu - \log \int e^{f} d\mu \right\}$$

# Dawson-Gärtner theorem

#### Theorem

For every *i*, let  $t \mapsto W^{i}(t)$ , be a standard Brownian motion on  $\mathbb{R}$ ,  $W^{i}(0) = 0$ . Then, we have for a path  $\mu \in D_{\mathcal{P}(E)}([0,\infty))$ :

$$\mathbb{P}\left[\left\{\frac{1}{n}\sum_{i=1}^{n}\delta_{\{W^{i}(t)\}}\right\}_{t\geq0}\approx\mu\right]\approx e^{-nI(\mu)},$$

where,

$$I(\mu) = \begin{cases} \frac{1}{2} \int_0^\infty \|\dot{\mu}(t) - A^* \mu(t)\|_{\mu(t)}^2 \, \mathrm{d}t & \text{if } \omega \text{ is absolutely continuous} \\ \infty & \text{otherwise,} \end{cases}$$

 $Af = \frac{1}{2}f''$ . The definition of the norm, is given by  $Q: C_c^{\infty}(\mathbb{R}) \to C_c^{\infty}(\mathbb{R}), Qf = (f')^2$  and

$$\|\alpha\|_{\nu} = \sup_{f \in C_c^{\infty}} \langle f, \alpha \rangle - \frac{1}{2} \langle Qf, \nu \rangle.$$

## Connection to mass transport

Use this result to study

$$\mathbb{P}\left[\frac{1}{n}\sum_{i=1}^{n}\delta_{\{W^{i}(t)\}}\approx\mu(t)\right]\approx e^{-nI_{t}(\mu(t)|\delta_{0})},$$

where

$$egin{aligned} &I_t(\mu(t)\,|\,\delta_0) := \ &\inf\{I(
u)\,:\,s\mapsto
u(t) ext{ absolutely continuous},
u(0)=\delta_0,
u(t)=\mu(t)\}. \end{aligned}$$

# Large deviations for the trajectory of a general Markov process

For every fixed time  $t \ge 0$ , the law of large numbers gives

$$\frac{1}{n}\sum_{i\leq n}\delta_{\{X^i(t)\}}\to\mu(t),$$

and there is a corresponding large deviation result(Sanov's theorem, next slide).

Goal: A large deviation result for the trajectory

$$t\mapsto \frac{1}{n}\sum_{i\leq n}\delta_{\{X^i(t)\}}$$

in the Skorokhod space of càdlàg measure valued trajectories  $D_{\mathcal{P}(E)}([0,\infty)).$ 

# Notation for general Feller processes

Let  $t \mapsto X(t)$  be a time-homogeneous Feller process on a compact metric space (E, d), i.e. the semigroup of conditional expectations

$$S_t f(x) := \mathbb{E}[f(X(t)) | X(0) = x]$$

・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・

maps C(E) onto C(E). Furthermore, the semigroup is strongly continuous, i.e. the trajectories  $t \mapsto S_t f$  are continuous in  $(C(E), \|\cdot\|)$  for every  $f \in C(E)$ .

## Notation for general Feller processes

Let  $t \mapsto X(t)$  be a time-homogeneous Feller process on a compact metric space (E, d), i.e. the semigroup of conditional expectations

$$S_t f(x) := \mathbb{E}[f(X(t)) | X(0) = x]$$

maps C(E) onto C(E). Furthermore, the semigroup is strongly continuous, i.e. the trajectories  $t \mapsto S_t f$  are continuous in  $(C(E), \|\cdot\|)$  for every  $f \in C(E)$ .

We denote with  $(A, \mathcal{D}(A))$  the generator of  $\{S_t\}_{t\geq 0}$ ,

$$Af := \lim_{t \downarrow 0} \frac{S_t f - f}{t}$$
(2.1)

defined for

 $f \in \mathcal{D}(A) := \{ f \in C(E) : \text{the limit in } (2.1) \text{ exists} \}$ 

## Connection to large deviations

#### Lemma

We have the two times large deviation principle:

$$\mathbb{P}\left[\frac{1}{n}\sum_{i\leq n}\delta_{\{X^{i}(0)\}}\approx\mu(0), \frac{1}{n}\sum_{i\leq n}\delta_{\{X^{i}(t)\}}\approx\mu(t)\right]$$
$$\approx\exp\left\{-n\left(H(\mu(0)\,|\,\mathbb{P}_{0})+I_{t}(\mu(t)\,|\,\mu(0))\right)\right\}$$

п

・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・

where

$$M_t(\mu(t) \,|\, \mu(0)) := \sup_{f \in C(E)} \left\{ \langle f, \mu(t) 
angle - \langle V(t) f, \mu(0) 
angle 
ight\}$$

and  $V(t)f = \log S(t)e^{f}$  and the inner product is defined as  $\langle h, \nu \rangle = \int h d\nu$ .

## Connection to large deviations

#### Lemma

We have the two times large deviation principle:

$$\mathbb{P}\left[\frac{1}{n}\sum_{i\leq n}\delta_{\{X^{i}(0)\}}\approx\mu(0), \frac{1}{n}\sum_{i\leq n}\delta_{\{X^{i}(t)\}}\approx\mu(t)\right]$$
$$\approx\exp\left\{-n\left(H(\mu(0)\,|\,\mathbb{P}_{0})+I_{t}(\mu(t)\,|\,\mu(0))\right)\right\}$$

п

where

$$M_t(\mu(t) \,|\, \mu(0)) := \sup_{f \in \mathcal{C}(E)} \left\{ \langle f, \mu(t) 
angle - \langle V(t) f, \mu(0) 
angle 
ight\}$$

and  $V(t)f = \log S(t)e^{f}$  and the inner product is defined as  $\langle h, \nu \rangle = \int h d\nu$ .

Note: V(t) is a semigroup and  $Hf = e^{-f}Ae^{f}$  is its generator:  $\frac{\partial}{\partial t}V(t)f = \frac{AS(t)e^{f}}{C(t)e^{f}} = e^{-f}Ae^{f} = e^{-f}Ae^{f}$ 

## Application of Sanov's theorem on Markov processes

The Markov process X corresponds to a measure  $\mathbb{P}$  on  $D_E([0,\infty))$ . Pick some  $g \in C(E)$  such that  $e^g \in \mathcal{D}(A)$ . Suppose that we define the function

$$G(X) := \exp\left\{g(X(t)) - g(X(0)) - \int_0^t Hg(X(s)) \mathrm{d}s\right\},\$$

on the complete separable metric space  $D_E([0, t])$ , where  $Hg = e^{-g}Ae^g$ , then by Sanov's theorem we need to consider  $\mathbb{Q}$ , defined by

$$\frac{\mathrm{d}\mathbb{Q}}{\mathrm{d}\mathbb{P}} = G.$$

・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・

## Theorem (Palmowski and Rolski, 2002)

The measure  $\mathbb{Q}$ , corresponds to a Markov process generated by the generator  $A^g$ , defined by  $A^g f = e^{-g} A(fe^g) - (e^{-g} f) Ae^g$ .

### Theorem (Palmowski and Rolski, 2002)

The measure  $\mathbb{Q}$ , corresponds to a Markov process generated by the generator  $A^g$ , defined by  $A^g f = e^{-g} A(fe^g) - (e^{-g} f) Ae^g$ .

#### Example: Jump process

If X is a jump process generated by  

$$Af(x) = \sum_{y} r(x, y) [f(y) - f(x)], \text{ then}$$

$$A^{g}f(x) = \sum_{y} r(x, y) e^{g(y) - g(x)} [f(y) - f(x)] \text{ and}$$

$$Hf(x) = \sum_{y} r(x, y) [e^{f(y) - f(x)} - 1].$$

### Theorem (Palmowski and Rolski, 2002)

The measure  $\mathbb{Q}$ , corresponds to a Markov process generated by the generator  $A^g$ , defined by  $A^g f = e^{-g} A(fe^g) - (e^{-g} f) Ae^g$ .

#### Example: Jump process

If X is a jump process generated by  

$$Af(x) = \sum_{y} r(x, y) [f(y) - f(x)], \text{ then}$$

$$A^{g} f(x) = \sum_{y} r(x, y) e^{g(y) - g(x)} [f(y) - f(x)] \text{ and}$$

$$Hf(x) = \sum_{y} r(x, y) [e^{f(y) - f(x)} - 1].$$

## Example: Brownian motion

If X is a standard Brownian motion generated by  $Af(x) = \frac{1}{2}f''(x)$ , then  $A^g f(x) = \frac{1}{2}f''(x) + f'(x)g'(x)$  and  $Hf(x) = Af(x) + \frac{1}{2}(f'(x))^2$ .

・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・

Weakly continuous trajectory of measures

As  $\mathcal{M}(E) = (C(E), \|\cdot\|)^*$ , we can denote  $\langle f, \mu \rangle = \int f d\mu$  as the pairing between a space and its dual space.

Let 
$$\mu(t)$$
 denote the law of  $X(t)$ . As  
 $\langle f, \mu(t) \rangle = \mathbb{E}[f(X(t))] = \mathbb{E}[S_t f(X(0))] = \langle S_t f, \mu(0) \rangle = \langle f, S_t^* \mu(0) \rangle$ ,  
it follows that  $\mu(t) = S_t^* \mu(0)$ . Because  $t \mapsto S_t f$  is continuous for

every f, the trajectory

$$t\mapsto \mu(t)=S_t^*\mu(0)$$

・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・

is weakly continuous. In other words  $t\mapsto \mu(t)$  is an element in  $\mathcal{C}_{\mathcal{P}(E)}([0,\infty))$ 

## Problems with weak differentiability of paths

We would like to have a concept of deriving a path of measures.

$$\frac{\partial}{\partial t}\mu(t) := \lim_{h\downarrow 0} \frac{\mu(t+h) - \mu(t)}{h}$$

(ロ)、(型)、(E)、(E)、 E) の(の)

## Problems with weak differentiability of paths

We would like to have a concept of deriving a path of measures.

$$rac{\partial}{\partial t}\mu(t):=\lim_{h\downarrow 0}rac{\mu(t+h)-\mu(t)}{h}.$$

Note that

$$\frac{\mu(t+h)-\mu(t)}{h}=\frac{S_h^*\mu(t)-\mu(t)}{h}.$$

So for  $f \in \mathcal{D}(A)$ , we find

$$\lim_{h\downarrow 0} \frac{\langle f, \mu(t+h)\rangle - \langle f, \mu(t)\rangle}{t} = \langle Af, \mu(t)\rangle \quad (=? \langle f, A^*\mu(t)\rangle).$$

◆□▶ ◆□▶ ◆三▶ ◆三▶ 三三 のへぐ

# A core for a generator

## Definition

A linear subspace  $D \subset \mathcal{D}(A)$  is called a core for A if it is dense in  $\mathcal{D}(A)$  for the norm  $||f||_A := ||f|| + ||Af||$ .

◆□▶ ◆□▶ ◆三▶ ◆三▶ 三三 のへぐ

# A core for a generator

## Definition

A linear subspace  $D \subset \mathcal{D}(A)$  is called a core for A if it is dense in  $\mathcal{D}(A)$  for the norm  $||f||_A := ||f|| + ||Af||$ .

#### Lemma

A linear subspace  $D \subset D(A)$  that is dense in C(E) and that is invariant under the semigroup S(t) is a core for A.

・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・

# The Conditions

Condition

We have a core  $D \subset C(E)$  for A that is equipped with some topology  $\tau_D$  such that

1. D is an algebra, and if  $f \in D$ , then  $e^f \in D$ .

- 2.  $(D, \tau_D)$  is a separable barrelled locally convex Hausdorff space.
- 3. The topology  $\tau_D$  is finer than the sup norm topology restricted to D.
- For every g ∈ D, the generator A<sup>g</sup> : (D, τ<sub>D</sub>) → (C(E), ||·||) is continuous.
- 5. There is a symmetric neighbourhood  $\mathcal{N}$  of 0 in  $(D, \tau_D)$  such that

$$\sup_{f\in\mathcal{N}} \|Hf\| = \sup_{f\in\mathcal{N}} \left\| e^{-f} A e^{f} \right\| \le 1,$$

and for every c > 0

$$\sup_{f \in cN} \|Hf\| < \infty.$$

# Absolutely continuous paths of measures 1

## Definition (*D*\*-absolutely continuous paths)

A path  $s \mapsto \mu(s)$  is  $D^*$ -absolutely continuous if there exists a measurable path  $s \mapsto u(s)$  in  $D^*$ , such that for every  $f \in D$  and  $t \ge 0$ 

$$\int_0^\iota |\langle f, u(s) \rangle| \mathrm{d} s < \infty$$

and if for every  $f \in D$ , we have that

$$\lim_{h\to 0}\frac{\langle f,\mu(t+h)\rangle-\langle f,\mu(t)\rangle}{h}=\langle f,u(t)\rangle$$

for almost every time t. We denote  $u(t) = \dot{\mu}(t)$ .

Absolutely continuous paths of measures 2

We obtain that a path is in  $\mathcal{AC}$  if we have for every f and  $t \ge 0$  that

$$egin{aligned} \langle f, \mu(t) 
angle - \langle f, \mu(0) 
angle &= \int_0^t \langle f, \dot{\mu}(s) 
angle \mathrm{d}s \ &= \langle f, \int_0^t \dot{\mu}(s) \mathrm{d}s 
angle \end{aligned}$$

where we use the barrelledness of D to define the integral in the last line.

◆□▶ ◆□▶ ◆三▶ ◆三▶ 三三 のへぐ

# The Lagrangian

We define the 'Lagrangian'  $\mathcal{L} : \mathcal{P}(E) \times D^* \to [0, \infty]$ , by setting  $\mathcal{L}(\mu, u) = \sup_{f \in D} \{ \langle f, u \rangle - \langle Hf, \mu \rangle \}.$ 

Clearly,  $\mathcal{L}$  is non-negative and lower semi-continuous with respect to the weak and weak\* topologies.

・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・

## Compactness of level sets

Lemma The set  $\{\mathcal{L} \leq c\}$  is weak\* compact.

◆□▶ ◆□▶ ◆臣▶ ◆臣▶ 臣 の�?

## Compactness of level sets

Lemma The set  $\{\mathcal{L} \leq c\}$  is weak\* compact.

#### Theorem

For each M > 0 and time  $T \ge 0$ ,

$$\left\{(\mu, u) \in \mathcal{C}_{\mathcal{P}(E)}([0, t]) \times \mathcal{U} \ : \ \int_0^T \mathcal{L}(\mu(s), u(s)) \mathrm{d}s \leq M \, \mu \in \mathcal{AC}, \dot{\mu} = u\right\}$$

is a compact subset of  $C_{\mathcal{P}(E)}([0, t]) \times \mathcal{U}$ .

 $\mathcal{U}$  is the space of measurable maps  $u : [0, t] \to D^*$ . We say that a net  $u^{\alpha}$  converges to u, where  $u^{\alpha}, u \in \mathcal{U}$  if for every  $t \ge 0$  and  $f \in D$ 

$$\int_0^t |\langle f, u^{\alpha}(s) \rangle - \langle f, u(s) \rangle| \, \mathrm{d}s \to 0.$$

## 'proof' of the lemma

Condition (5): There is a symmetric neighbourhood of 0 in  $(D, \tau_D)$ :  $\mathcal{N} \subset D$  such that

$$\sup_{f\in\mathcal{N}} \|Hf\| = \sup_{f\in\mathcal{N}} \left\| e^{-f} A e^{f} \right\| \le 1,$$

Theorem (Bourbaki-Alaoglu)

Let  $\mathcal{N}$  be a neighbourhood of 0 in D, then the set

$$\{u \ : \ |\langle f, u 
angle| \leq 1 \text{ for all } f \in \mathcal{N}\} \subset D^*$$

is weak\* compact.

proof of compactness of level sets. Let  $f \in \mathcal{N}$  from condition (5) and let  $u \in \{\mathcal{L} \leq c\}$ .

$$|\langle f, u \rangle| \leq \langle Hf, \mu \rangle \lor \langle H(-f), \mu \rangle + \mathcal{L}(\mu, u)$$
  
  $\leq 1 + c$ 

・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・

Rewriting  $Vf = \log S(t)e^{f}$ 

#### Lemma

Under the main condition, we can write:

$$\langle V(t)f,\mu(0)
angle = \sup_{\substack{
u\in\mathcal{AC}\
u(0)=\mu(0)}} \left\{ \langle f,
u(t)
angle - \int_0^t \mathcal{L}(
u(s),\dot{
u}(s))\mathrm{d}s 
ight\}$$

Main idea:

$$\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t} \langle V(t)f, \mu(t) \rangle|_{t=0} = \sup_{u \in D^*} \left\{ \langle f, u \rangle - \mathcal{L}(\mu(0), u) \right\} = \langle Hf, \mu(0) \rangle$$

◆□▶ ◆□▶ ◆三▶ ◆三▶ 三三 のへぐ

# Rewriting the conditional rate function

As a result:

$$\begin{split} I_t(\mu(t) \,|\, \mu(0)) &:= \sup_{f \in \mathcal{C}(E)} \left\{ \langle f, \mu(t) \rangle - \langle V(t) f, \mu(0) \rangle \right\} \\ &= \sup_f \inf_{\substack{\nu \in \mathcal{AC} \\ \nu(0) = \mu(0)}} \langle f, \mu(t) \rangle - \langle f, \nu(t) \rangle + \int_0^t \mathcal{L}(\nu(s), \dot{\nu}(s)) \mathrm{d}s \\ &= \inf_{\substack{\nu \in \mathcal{AC} \\ \nu(0) = \mu(0), \nu(t) = \mu(t)}} \int_0^t \mathcal{L}(\nu(s), \dot{\nu}(s)) \mathrm{d}s \end{split}$$

Large deviation principle on the path space

$$t\mapsto \frac{1}{n}\sum_{i\leq n}\delta_{\{X^i(t)\}}$$

satisfies the large deviation principle on  $D_{\mathcal{P}(E)}([0,\infty))$  with rate function

$$I(\mu) = egin{cases} H(\mu(0) \,|\, \mathbb{P}_0) + \int_0^\infty \mathcal{L}(\mu(s), \dot{\mu}(s)) \mathrm{d}s & \textit{if } \mu \in \mathcal{AC} \ \infty & \textit{otherwise.} \end{cases}$$

◆□▶ ◆□▶ ◆三▶ ◆三▶ 三三 のへぐ

# Closing comments

- 1. The theorem also holds for locally compact spaces and generalises the Dawson-Gärtner theorem.
- 2. The extension to Polish spaces is work in progress.
- It is hard to obtain an explicit formula for *L*. However, the the pair *L*, *H* resembles the Lagrangian-Hamiltonian formalism in analytical mechanics, so it gives some intuition.
- 4. For example: even though this is not rigorous, the solutions to the Euler-Lagrange equation for  $\mathcal{L}$  correspond to the Doob-transforms of the Markov process.